EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER

05076146

PUBLICATION DATE

26-03-93

APPLICATION DATE

10-06-91

APPLICATION NUMBER

03138050

APPLICANT: SHINKO ELECTRIC CO LTD;

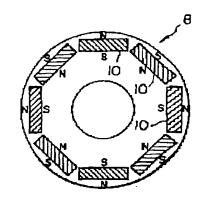
INVENTOR: NAKAGAWA HIROSHI;

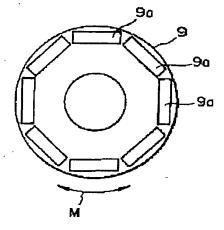
INT.CL.

H02K 1/27 H02K 1/27

TITLE

AC SERVO MOTOR





ABSTRACT: PURPOSE: To improve motor performance at low cost by a constitution wherein a permanent magnet rotor comprises a core composed of a plurality of core pieces having a surface layer, on the side contacting with a stator, provided with a plurality of holes extending axially along the rotational direction, and permanent magnets loaded such that the permanent magnets, adjacent to each hole, have reverse polarities in the radial direction.

> CONSTITUTION: A core 9 comprises a plurality of core pieces laminated in the axial direction, and a plurality of holes 9a are made in the surface layer on the opposite side to a stator while extending axially along the rotational direction M. Permanent magnets 10 are embedded in respective holes 9a such that adjacent ones have reverse polarities in the radial direction of the core 9, and the permanent magnets 10 are bonded in place through adhesive. Dimensions of each hole 9a are set slightly larger than those of the permanent magnet 10. Consequently, irregularities due to dimensional fluctuation of the permanent magnet 10 can be eliminated when the permanent magnet 10 is mounted in the hole 9a.

COPYRIGHT: (C)1993,JPO&Japio

(19)日本国特許庁(JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-76146

(43)公開日 平成5年(1993)3月26日

技術表示箇所

(51)Int.Cl.⁵

識別記号 庁内整理番号

H 0 2 K 1/27

501 A 6435-5H

C 6435-5H

502 A 6435-5H

C 6435-5H

審査請求 未請求 請求項の数1(全 4 頁)

(21)出願番号

特願平3-138050

(71)出願人 000002059

FΙ

神鋼電機株式会社

(22)出願日

平成3年(1991)6月10日

東京都中央区日本橋3丁目12番2号

(72)発明者 中川 洋

三重県伊勢市竹ケ鼻町100番地 神鋼電機

株式会社伊勢製作所内

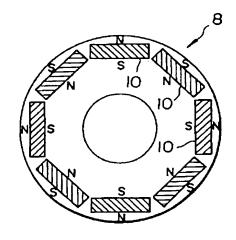
(74)代理人 弁理士 志賀 正武 (外2名)

(54) 【発明の名称】 ACサーポモータ

(57)【要約】

【目的】 コアの表面にその回転方向に沿って複数の永 久磁石を取付けた永久磁石回転子を有する従来のACサ ーボモータにおける各種問題点を改善する。

【構成】 固定子と、この固定子に対して回転自在に支 持された永久磁石回転子8とを備えたACサーボモータ において、永久磁石回転子8は、複数のコア片から成 り、固定子と接する側の表層に回転方向に沿って軸方向 へ延びる複数の孔9a、9a、…が形成されたコア9 と、このコア9の各孔9a、9a、…に隣り合うもの同 士がコア9の径方向に互いに逆極性になるように装着さ れる複数の永久磁石10,10,…とを有して構成す



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 固定子と、この固定子に対して回転自在 に支持された永久磁石回転子とを備えたACサーボモー タにおいて、

前記永久磁石回転子は、複数のコア片から成り、固定子と接する側の表層に回転方向に沿って軸方向へ延びる複数の孔が形成されたコアと、

前記コアの各孔に隣り合うもの同士が前記コアの径方向 に互いに逆極性になるように装着される複数の永久磁石 とを有して構成したことを特徴とするACサーボモー タ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】との発明は、FA(ファクトリオートメーション)などのあらゆる分野で使用されるACサーボモータに関する。

[0002]

【従来の技術】近年、ACサーボモータ(例えば同期形 サーボモータ)は、ブラシを必要としないことから、と れまで使用されているDCサーボモータに代って上述F Aをはじめ、あらゆる分野で使用されている。図6は従 来のインナ・ロータ形のACサーボモータの永久磁石回 転子1を示す正面図であり、との図に示すように、永久 磁石回転子1は、複数のコア片を厚みを有する円筒状に 積層してなるコア2と、このコア2の外周面の回転方向 Mに沿って各々接着剤で接着固定されると共に、図示せ ぬパンドで結束された複数の永久磁石3,3,…とを有 して構成されている。この永久磁石回転子1は、コア2 にシャフト(図示略)を通して固定されており、周囲を されている。一方、図7は従来のアウタ・ロータ形のA Cサーボモータの永久磁石回転子4を示す正面図であ り、この図に示すように、永久磁石回転子4は、複数の コア片を円筒状に積層してなるコア5と、このコア5の 内周面の回転方向Mに沿って接着剤で接着固定される複 数の永久磁石6,6,…とを有して構成されている。と の永久磁石回転子4は、この内部に挿入配置される円柱 状の固定子(図示略)に対して回転自在に支持されてい る。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述したインナロータ形及びアウタロータ形のACサーボモータのいずれにおいても、回転界磁形であることから永久磁石が使用される。そして、この永久磁石のコアへの固定方法として様々な工夫がなされている。しかしながら次のような問題点がある。

【0004】①永久磁石3,3…、6,6…の形状を円弧状にする必要があり、加工が面倒なことから価格高になる。

②接着自体の信頼性が低いため、各永久磁石3,3…、

6.6…は、バンドによる結束が必要になる。 しかし、 バンドを追加することと、これを結束させるための過程 を必要とする分、価格が上昇する。

③永久磁石3,3…、6,6…の接着時の位置決め作業が大変であり、特に磁力が大きいものほど大変さの度合いが大きくなる。

②永久磁石3, 3…、6, 6…の厚みのパラツキがギャップのパラツキになるので、とれら永久磁石の加工精度を高める必要がある。

10 **⑤**接着厚さのバラツキもギャップのバラツキになり、ギャップを小さくすることが難しい。

6バンドの厚さ分、ギャップの増大を招く。

【0005】との発明は、上述した事情に鑑みてなされたもので、上述した問題点を解決することができるACサーボモータを提供することを目的としている。

[0006]

【課題を解決するための手段】この発明は、固定子と、この固定子に対して回転自在に支持された永久磁石回転子とを備えたACサーボモータにおいて、前記永久磁石回転子は、複数のコア片から成り、固定子と接する側の表層に回転方向に沿って軸方向へ延びる複数の孔が形成されたコアと、前記コアの各孔に隣り合うもの同士が前記コアの径方向に互いに逆極性になるように装着される複数の永久磁石とを有して構成したことを特徴とする。【0007】

Mに沿って各々接着剤で接着固定されると共に、図示せぬパントで結束された複数の永久磁石3、3、…とを有して構成されている。この永久磁石回転子1は、コア2にシャフト(図示略)を通して固定されており、周囲を覆う円筒状の固定子(図示略)に対して回転自在に支持の方に対し、これられ内に永久磁石を埋め込む構造にしたので、各永久磁石は、その形状を円弧状にする必要がない。また、これらをパントで結束する必要もなれている。一方、図7は従来のアウタ・ロータ形のAとかけ、選がない。また、これらをパントで結束する必要もない。また、埋込むことで位置決め作業も必要なく、厚いがラッキがあっても埋込み具合を調整することにより、この図に示すように、永久磁石回転子4は、複数ので凹凸を無くすことができる。

[0008]

【実施例】以下、図面を参照し、との発明の実施例を説明する。図1はこの発明の第1実施例によるインナ・ロータ形のACサーボモータの永久磁石回転子8を示す正面図、図2は同永久磁石回転子8を構成するコア9を示す正面図である。図2において、コア9は、軸方向に積 層されている複数のコア片から成り、固定子(図示略)と対向する側の表層に回転方向Mに沿って軸方向に延びる複数の孔(との場合は貫通孔)9a,9a,…が形成されている。

【0009】各孔9a、9a、…には、図1に示すように、隣合うもの同士がコア9の径方向に対して互いに逆極性になるように永久磁石10、10、…が埋め込まれ、接着剤により固定されている。この場合、各孔9a、9a、…の寸法は、永久磁石10の寸法よりも若干大きめに設定してある。このように設定することによ

50 り、各永久磁石10, 10, …を孔9a, 9a…に装着

したときに、各永久磁石10,10,…の寸法(厚さ) のバラツキによる凹凸を無くすことができる。これによ り、各永久磁石10、10、…は、その交差がラフなも ので良い。また、ギャップの精度を上げることができる と共に、風損を小さくすることができる。また、永久磁 石10、10、…の装着時の位置決め用治具が不要であ る。

【0010】次に、図3は上記第1実施例の応用例であ る永久磁石回転子12を示す正面図である。この図に示 すように、コア13には、その外側の表層に回転方向に 10 ③永久磁石の埋込み度合いの調整により、接着厚さによ 沿って軸方向へ延びる複数の孔13a, 13a, …が形 成されており、これら孔13a、13a、…には上記第 1実施例と同様の配列で永久磁石14,14,…が埋め 込まれ、接着剤で固定されている。 との場合、各孔13 a, 13a, …の形状が円弧状になっており、また、と れらに合せて各永久磁石14,14,…も円弧状に形成 されている。この応用例では、各孔13a、13a、… と各永久磁石14,14,…を円弧状に形成しなければ ならない分、上記第1実施例に比べて問題はあるが、固 定子に対して均一な磁界を生成させることができる(こ 20 る。 のことは、従来と同様であるが、各永久磁石14.1 4, …を孔13a, 13a, …に埋め込むことの利点は 大である)。

【0011】次に、図4はこの発明の第2実施例による アウタ・ロータ形のACサーボモータの永久磁石回転子 16を示す正面図、図5は同永久磁石回転子16を構成 するコア17を示す正面図である。図5において、コア 17は、上記第1実施例と同様に、軸方向に積層されて いる複数のコア片から成り、固定子(図示略)と対向す る側の表層に回転方向Mに沿って軸方向に延びる複数の 30 孔17a, 17a, …が形成されている。

【0012】また、各孔17a, 17a, …には、図4 に示すように、隣合うもの同士がコア17の径方向に対 して互いに逆極性になるように永久磁石10、10、… が埋め込まれ、接着剤により固定されている。この場 合、各孔17a、17a、…の寸法は、永久磁石10の 寸法よりも若干大きめに設定してある。 この第2 実施例 においても上述した第1実施例と同様の効果が得られ る。

[0013]

【発明の効果】以上説明したように、この発明は、固定 子と、この固定子に対して回転自在に支持された永久磁 石回転子とを備えたACサーボモータにおいて、前記永 久磁石回転子は、複数のコア片から成り、固定子と接す る側の表層に回転方向に沿って軸方向へ延びる複数の孔 が形成されたコアと、前記コアの各孔に隣り合うもの同 士が前記コアの径方向に互いに逆極性になるように装着 される複数の永久磁石とを有して構成したので、以下に 記載する効果が得られる。

②永久磁石をバンドによる結束が不要になる。

②永久磁石の形状を円弧状にする必要がない。したがっ て、単純な形状で良いので、価格の低減が図れる。

るバラツキ及び永久磁石の厚みのバラツキを無くすこと ができるので、ギャップ精度を高めることができ、モー タ性能の改善が図れる。

Φ回転子の表面の凹凸が無くなるので、風損が低減する とともに、表面に付着した金属粉等の掃除が楽にでき

⑤永久磁石の接着時の位置決め用の治具が不要であるの で、作業時間の短縮が図れる。

⑥バンドの厚さ分、ギャップの軽減を図ることができ

[0014]

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の第1実施例によるインナ・ロータ形 のACサーボモータの永久磁石回転子を示す正面図であ

【図2】同永久磁石回転子を構成するコアを示す正面図 である。

【図3】この発明の第1実施例の応用例である永久磁石 回転子を示す正面図である。

【図4】 との発明の第2実施例によるアウタ・ロータ形 のACサーボモータの永久磁石回転子を示す正面図であ

【図5】同永久磁石回転子を構成するコアを示す正面図 である。

【図6】従来のインナ・ロータ形のACサーボモータの 永久磁石回転子を示す正面図である。

【図7】従来のアウタ・ロータ形のACサーボモータの 永久磁石回転子を示す正面図である。

【符号の説明】

40 8, 12, 16 永久磁石回転子

9, 13, 17 コア

9a, 13a, 17a 孔

10,14 永久磁石

